

Positionneurs électropneumatiques SIPART PS2

6



FIMIC MET

6/2 Vue d'ensemble des produits

6/3 SIPART PS2

6/3 Description technique

6/8 Caractéristiques techniques

6/8 - toutes configurations

6/9 - SIPART PS2

6/11 - SIPART PS2 PA

6/13 - SIPART PS2 FF

6/15 - Modules complémentaires

6/18 Références de commande

6/18 - SIPART PS2, PS2 PA, PS2 FF

6/19 - SIPART PS2 EEx-d, PS2 EEx-d PA,
PS2 EEx-d FF

6/20 - Accessoires

6/22 Dessins cotés

6/23 Schémas de connexion

6/24 Kits de montage

Logiciel

Sec. 9 SIMATIC PDM, pour le paramétrage des
appareils HART et PROFIBUS



PASSAGE DE FLUIDES



Fiche Technique

Tous les manuels, notices d'instructions, catalogues et certificats concernant les appareils SIPART PS2 sont à votre disposition et gratuitement téléchargeables sur les sites Internet suivants :
www.siemens.de/sipartps2

Positionneurs électropneumatiques

Vue d'ensemble des produits

Aperçu

	Domaine d'application	Description de l'appareil	Page	Logiciel de paramétrage
Positionneurs électropneumatiques SIPART PS2				
	Régulation de position, servomoteurs pneumatiques à translation ou fraction de tour, également pour utilisation en sécurité intrinsèque	<p>SIPART PS2</p> <p>Appareil universel pour le positionnement d'actionneurs pneumatiques</p> <ul style="list-style-type: none"> • Raccordement : 4 à 20 mA • HART, PROFIBUS PA ou FOUNDATION fieldbus • Commande manuelle sur site • Entrées et sorties binaires • Fonction blocage • Mise en service automatique 	6/3	SIMATIC PDM
	Comme ci-dessus, mais sous boîtier antidéflagrant pour utilisation en atmosphère explosible	<p>SIPART PS2</p> <p>Comme ci-dessus, mais boîtier en aluminium antidéflagrant</p>	6/3	SIMATIC PDM

FIMIC METV

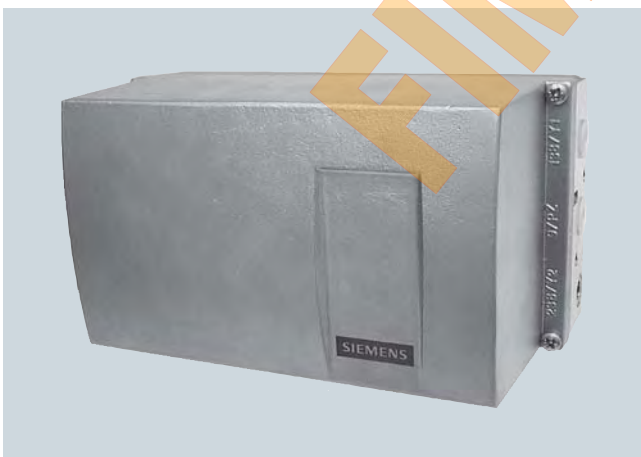
Aperçu



Positionneur électropneumatique SIPART PS2



Positionneur électropneumatique SIPART PS2 EEx d sous boîtier antidéflagrant



SIPART PS2 sous boîtier en acier inoxydable

Les positionneurs électropneumatiques SIPART PS2 sont utilisés pour la régulation de position de vannes normales ou papillon, actionnées par des servomoteurs pneumatiques à translation ou à fraction de tour. Le positionneur électropneumatique impose au servomoteur une position de vanne correspondant à la valeur consigne. Des entrées de fonctions supplémentaires permettent de déclencher un blocage ou la mise en position de sécurité de la vanne. La version standard de l'embase comporte une entrée binaire prévue à cet effet.

Avantages

Les positionneurs SIPART PS2 se distinguent par les avantages décisifs suivants :

- Simplicité de montage et mise en service automatique (auto-réglage du zéro et de la plage)
- Simplicité d'exploitation par
 - commande sur site (Mode manuel) et configuration de l'appareil à l'aide des trois touches de commande et d'un afficheur LCD deux lignes convivial
 - programmation par SIMATIC PDM
- Qualité de régulation extrêmement élevée par procédure d'adaptation en ligne
- Consommation d'air comprimé négligeable en service stationnaire
- Fonctions "fermeture hermétique" (exerce un effort maximal sur le siège de la vanne)
- Multiples fonctions activables par simple configuration (telles que la courbe caractéristique et limitations de course)
- Fonctions de diagnostic pour vanne et servomoteur
- Une seule version pour servomoteurs à translation et à fraction de tour
- Insensible aux vibrations (trépidations) du fait des faibles masses en mouvement
- Capteurs de position sans contact externes en option pour conditions d'environnement particulièrement sévères
- "Électrovanne intelligente" : Test de la course partielle et de la fonction de l'électrovanne en un seul appareil
- Test de la course partielle par ex. pour les soupapes de sécurité
- Fonctionnement possible avec du gaz naturel
- SIL (Safety Integrity Level) 2

Domaine d'application

Les positionneurs SIPART PS2 sont préférentiellement utilisés dans les secteurs d'activité suivants :

- Chimie/Pétrochimie
- Centrales énergétiques
- Production du papier et du verre
- Approvisionnement en eau/Eaux résiduelles
- Industrie agroalimentaire et pharmaceutique
- Installations offshore

Les positionneurs SIPART PS2 sont disponibles pour :

- servomoteurs à simple effet : sous boîtiers plastiques, en acier inoxydable ou en aluminium antidéflagrants (EEx d)
- servomoteurs à double effet : sous boîtiers plastiques, en acier inoxydable ou en aluminium antidéflagrants (EEx d)
- applications en atmosphère non explosive
- applications en atmosphère explosive dans les versions
 - d'appareils sécurité intrinsèque (EEx ia/ib) ou
 - sous boîtiers en aluminium antidéflagrants (EEx d) ou
 - de modes de protection anti-explosion Ex n (sans étincelles)

et dans les variantes :

- avec technique de commande 0/4 à 20 mA, avec/sans communication par signal HART
- avec interface de communication PROFIBUS PA
- avec interface de communication FOUNDATION Fieldbus (FF)

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Description technique

Versions d'appareils avec protections anti-explosion

L'appareil est disponible en version de base de type soit matériel de sécurité intrinsèque avec degré de protection EEx ia/ib soit matériel non sécurité intrinsèque pour Zone 2 (pour versions sécurité intrinsèque, cf. "Caractéristiques techniques").

La variante sous boîtier blindé antidéflagrant SIPART PS2 EEx d permet une utilisation non sécurité intrinsèque en Zone 1 (cf. "Caractéristiques techniques"). On peut également possible d'utiliser la gamme complète de modules optionnels (exception faite des systèmes externes de saisie des déplacements, des modules SIA et des capteurs de position NCS).

Boîtiers en acier inoxydable (VA) pour conditions d'environnement extrêmes

Pour l'utilisation en milieu particulièrement agressif (par ex. sur plate-forme offshore, production du chlore, etc.), SIPART PS2 est disponible sous boîtier en acier VA. La fonctionnalité des appareils ne diffère en rien de celle des appareils de base.

Construction

Le positionneur SIPART PS2 est un appareil de terrain numérique comportant un microcontrôleur VLSI.

Il comprend les éléments suivants :

- boîtier avec couvercle
- platine supportant l'électronique avec ou sans communication par HART ou l'électronique pour la communication conforme
 - à la spécification PROFIBUS-PA, CEI 61158-2 ; alimenté via le bus, ou
 - FOUNDATION Fieldbus (FF) – Spécification, CEI 61158-2 ; alimenté via le bus
- système de saisie des déplacements
- panneau de connexion avec bornes à vis,
- manifold pneumatique avec piézovannes pilotes.

Le manifold se trouve dans le boîtier, les raccords pneumatiques pour l'air d'arrivée et la pression de positionnement se trouvent du côté droit du boîtier. Ce côté peut être équipé en option avec un bloc manométrique et/ou une électrovanne de sécurité. Le positionneur SIPART PS2 est monté sur le servomoteur pneumatique à translation ou à fraction de tour par un kit de montage approprié. L'appareil dispose d'emplacements pour cartes supplémentaires permettant de réaliser les fonctions suivantes :

Module I_y :

- signalisation en retour de position par signal 2 fils 4 à 20 mA

Module d'alarme (3 sorties, 1 entrée) :

- signalisation par signaux binaires de deux seuils pour la course ou l'angle de déplacement. Les deux seuils sont réglables indépendamment l'un de l'autre comme seuil maximum ou minimum.
- signalisation de défaillance, dans le cas où, en mode automatique, l'organe de réglage n'atteint pas la position de consigne où un dysfonctionnement de l'appareil / la robinetterie se manifeste
- deuxième entrée binaire pour la signalisation ou pour le déclenchement de réactions de sécurité ou encore pour la fonction de blocage ou de repli en position de sécurité.

Signalisation des seuils par détecteurs à fente (module SIA)

Deux limites peuvent être signalées avec redondance comme signal NAMUR (EN 60947-5-6) à l'aide de détecteurs à fente. Le module comporte aussi une sortie signalisation de défaillance (cf. module d'alarme).

Signalisation de valeurs seuils par contacts mécaniques (module de contacts seuils)

Deux valeurs seuils peuvent être signalées avec redondance à l'aide de contacts de commutation. Le module comporte aussi une sortie signalisation de défaillance (cf. module d'alarme).

Valable pour tous les modules décrits ci-dessus :

Toutes les signalisations sont séparées galvaniquement, entre elles et par rapport à l'appareil de base. Les sorties sont à auto-signalisation de défaut. Les modules peuvent être facilement complétés ultérieurement.

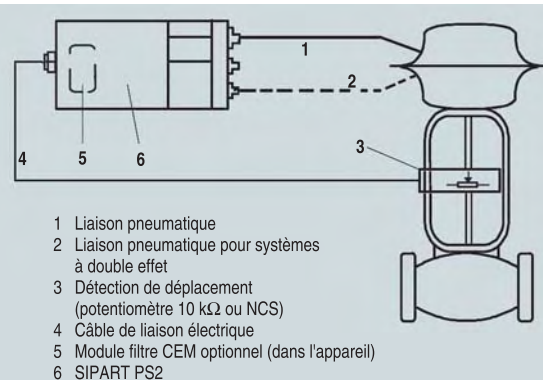
Montage séparé du système de saisie des déplacements et de l'unité de régulation

Toutes les variantes de boîtiers de SIPART PS2 (exception faite des versions antidéflagrantes) autorisent un montage séparé du système de saisie des déplacements et de l'unité de régulation. La saisie de la course et de l'angle de rotation s'effectue ici directement sur le servomoteur. L'unité de régulation peut ainsi être installée à une certaine distance du servomoteur, par exemple sur un tube de montage, ou autre élément, et être reliée au système de saisie des déplacements par un câble électrique et au servomoteur par une ou deux conduites pneumatiques. Une telle installation séparée est recommandée lorsque les conditions d'environnement au droit de l'organe de réglage sont inacceptables pour le positionneur (par ex de fortes vibrations).

Pour réaliser la saisie de la course et de l'angle de rotation, il est possible d'installer les composants suivants :

- Capteur NCS
- Système externe de saisie de positionnement C73451-A430-D78
- Potentiomètre courant (résistance de 10 kΩ), par ex. dans le cadre de fortes températures ou pour des applications spécifiques au client

L'utilisation de potentiomètres linéaires est recommandée pour de très petits servomoteurs à translation avec de faibles courses de la vanne, en raison d'une part de l'encombrement des potentiomètres linéaires est très faible et d'autre part de leur caractéristique de transmission optimale pour de petites courses.



Montage séparé du système de saisie des déplacements et de l'unité de régulation

Capteur de position sans contact (NCS)



Capteur de position sans contact (NCS) pour servomoteurs à fraction de tour (à gauche) et servomoteurs à translation ≤ 14 mm (0,55 pouce) (à droite)



NCS pour courses > 14 mm (0,55 pouce)

Le capteur NCS se compose d'un capteur de position sans contact. Ceci supprime tous les éléments de transmission tels que la roue et l'entraîneur sur les servomoteurs à fraction de tour ainsi que le levier et l'étrier de couplage sur les servomoteurs à translation jusqu'à une course de 14 mm (0,55 pouce).

Il en résulte :

- une meilleure tenue aux vibrations, aux secousses et aux chocs,
- l'absence d'usure au niveau du capteur de position,
- le montage sans problème sur les plus petits servomoteurs,
- l'absence d'hystérésis pour courses réduites.

Le capteur n'exige aucune alimentation auxiliaire, ce qui signifie que le SIPART PS2 est exploitable en version 2 fils. Le capteur sans contact NCS (Non Contacting Position Sensor) se compose d'un boîtier surmoulé fixe ainsi que d'un aimant monté sur la broche ou sur l'arbre de levier du servomoteur à translation ou sur le bout d'arbre du servomoteur à fraction de tour. Pour la version à course de déplacement > 14 mm (0,55 pouce), l'aimant et le NCS sont prémontés sur un cadre en acier inoxydable et offrent par actionnement mécanique les fonctions interface identiques à celles du positionneur, impliquant ainsi la possibilité de montage avec les kits de montage standard 6DR4004-8V, -8VK et -8VL.

Afin d'assurer l'immunité aux perturbations conforme à la CEM selon EN 61326/A1 et NAMUR NE21 des capteurs de déplacement externe d'un niveau de raccordement, il faut intégrer dans le positionneur (unité de régulation) une carte filtre CEM spéciale (unité de régulation), cf. Sélection et références de commande "Carte filtre CEM".

Fonctions

Le positionneur électropneumatique SIPART PS2 se caractérise par un fonctionnement foncièrement différent des appareils traditionnels.

Mode de fonctionnement

La comparaison consigne-mesure de la position du servomoteur est réalisée électroniquement dans un microcontrôleur. Si le microcontrôleur constate un écart entre les deux, il commande les piézovannes avec un actionneur 5 points. Les piézovannes dosent le débit d'air parvenant ou sortant des chambres du servomoteur pneumatique qui est à volonté mis en circulation en sens contraire.

Suivant l'importance et le sens de l'écart de régulation (différence consigne w - mesure x), le micro-contrôleur transmet un signal de commande électrique à la piézovanne correspon-

dante. La piézovanne convertit l'ordre électrique en un incrément de réglage pneumatique.

En cas de constatation dans cette zone d'un grand écart de régulation (déplacement rapide), le positionneur émet un signal continu ; dans la zone des écarts de régulation moyens (déplacement lent), il fournit des trains d'impulsions et dans la zone des très petits écarts de régulation (zone morte adaptative ou réglable), il n'émet aucune impulsion de réglage.

Le mouvement de translation ou de pivotement du servomoteur est mesuré par le kit de montage ou transmis à un potentiomètre à plastique conducteur par un arbre et un engrenage sans jeux.

L'erreur angulaire de saisie est corrigée automatiquement dans le cas des servomoteurs à translation (correction sinus automatique).

En montage 2 fils, le SIPART PS2 tire exclusivement son énergie auxiliaire du signal de consigne 4 à 20 mA. En fonctionnement sur PROFIBUS (SIPART PS2 PA), l'alimentation électrique est également réalisée par le signal transmis sur le bus bifilaire. L'application est identique pour les versions FOUNDATION Fieldbus (FF).

Bloc de vannes pneumatiques avec piézovannes pilotes

La piézovanne peut transmettre des impulsions de réglage très courtes. Ceci permet d'obtenir une haute précision de réglage. L'élément pilote est un convertisseur piézo-convertisseur de flexion ; il actionne l'unité de commande pneumatique principale. Le bloc de vannes se distingue par une extrême endurance.

Commande sur site

La commande sur site s'effectue à l'aide de l'afficheur LCD intégré et des trois touches de commande. L'actionnement des touches permet de commuter entre les modes Automatique, Opérateur (mode manuel), Configuration et Diagnostic.

En Mode manuel, l'intégralité de la plage d'application du servomoteur peut être exploitée sans coupure du circuit de courant.

Conduite et supervision par le programme de communication SIMATIC PDM

Le programme SIMATIC PDM est disponible pour la communication tant par l'interface HART que par le couplage PROFIBUS PA.

Le logiciel de communication SIMATIC PDM permet une conduite et une supervision confortable à distance depuis un PC ou un notebook. Par ailleurs, le programme sert à la configuration du positionneur. À l'appui de données du processus et de données comparatives, on peut analyser des paramètres susceptibles de fournir des informations importantes pour la maintenance et le diagnostic de l'organe de réglage dans son ensemble.

Pour la communication de SIPART PS2 via une interface HART, le raccordement s'effectue par un modem HART, installé sur le port RS 232 ou USB, directement raccordé au câble à 2 fils de liaison avec le positionneur SIPART PS2. Les signaux nécessaires à la communication conforme au protocole HART se superposent au courant de sortie par application du procédé de modulation par déplacement de fréquence (Frequency Shift Keying - FSK).

Mise en service automatique

Un menu de configuration extrêmement simple permet d'adapter très rapidement le SIPART PS2 à l'organe de réglage et de régler les fonctions de mise en service automatique.

Durant l'initialisation, le microcontrôleur détermine le zéro, la valeur finale, le sens d'actionnement et la vitesse de réglage de l'organe de robinetterie. Il en déduit la durée d'impulsion minimale et la zone morte, et optimise la régulation en conséquence.

Consommation d'air réduite

Le SIPART PS2 se caractérise par sa consommation d'air extrêmement réduite. En effet, les classiques pertes d'air des positionneurs conventionnels génèrent des coûts élevés. L'intégration des techniques piézométriques avancées assure que le SIPART PS2 ne consomme de l'air que lorsqu'il en a besoin, et garantit ainsi son amortissement à court terme.

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Description technique

Fonctions de surveillance étendues

SIPART PS2 dispose de diverses fonctions de surveillance permettant d'identifier et éventuellement de signaler des dérives au niveau du servomoteur et de la vanne lorsqu'elles dépassent une certaine valeur seuil paramétrable. Ces informations peuvent être précieuses pour le diagnostic du servomoteur ou de la vanne. Parmi les données de mesure supervisées, dont les valeurs seuils sont pour certaines réglables, on relèvera entre autres :

- Intégrale de déplacement
- Nombre d'inversions de marche
- Compteur d'alarmes
- Zone morte adaptative
- Position de butée extrême de la vanne (par ex. pour la détection d'usure du siège ou d'accumulations de dépôts)
- Heures de fonctionnement (aussi selon classes de température et plages de réglage) et température min./max.
- Cycles de manœuvres des piézovannes
- Temps de réglage de la vanne
- Fuite au niveau du servomoteur

Surveillance des états avec signalisation à 3 niveaux

Le positionneur électropneumatique intelligent SIPART PS2 est équipé de fonctions de surveillance complémentaires. Les signalisations d'état indiquent les défaillances imminentes de la robinetterie conformément à l'échelonnement graduel et sous forme d'une "Signalisation tricolore" (symbolisée par un tournevis en vert, jaune et rouge dans SIMATIC PDM et le poste de maintenance) :

- Maintenance nécessaire (tournevis vert)
- Maintenance indispensable (tournevis jaune)
- Défaillance de la robinetterie ou défaillance sous peu (tournevis rouge)

Il vous est ainsi possible de prévenir des défaillances graves des vannes ou des entraînements en prenant les mesures qui s'imposent afin d'éviter d'arrêter l'installation. Comme une défaillance est signalée à temps (par ex. début de rupture de la membrane de l'entraînement ou dureté avancée de la robinetterie), l'opérateur peut s'assurer de la sécurité de l'installation en mettant en œuvre des stratégies de maintenance adéquates.

Grâce à la hiérarchisation à trois niveaux de l'alarme, il devient possible d'identifier et de signaler l'adhérence d'un presse-étoupe, l'usure d'un cône ou d'un siège de soupape ou bien les dépôts et les restes collés au niveau de la robinetterie.

Les signalisations de défaillance peuvent être transmises via les câbles des sorties d'alarme (cf. ci-dessus) du positionneur (3 pièces) ou par la communication via les interfaces HART ou celles du bus de terrain. Les versions HART, PROFIBUS et FF du SIPART PS2 permettent de différencier les signalisations de défaillance, de représenter la tendance ainsi que d'offrir des fonctions d'histogramme pour toutes les grandeurs de processus pertinentes de la robinetterie.

La nécessité de maintenance apparaît également sur l'écran LCD de l'appareil en y indiquant également la source de la défaillance.

Sécurité de fonctionnement conforme SIL 2

Le positionneur SIPART PS2 permet également d'effectuer la régulation de la robinetterie qui satisfont aux exigences spéciales de sécurité fonctionnelle incluant SIL 2 conformément aux normes CEI 61508 ou CEI 61511-1.

Ces positionneurs sont de type simple effet, à circulation d'air avec une entrée 4 à 20 mA, PROFIBUS PA et FOUNDATION Fieldbus (FF) pour l'installation de servomoteurs pneumatiques avec repositionnement de rappel.

Le positionneur assure la circulation d'air sur demande ou en cas de dysfonction de l'actionneur du robinet, et garantit ainsi le retour de ce dernier sur la position de sécurité prédéfinie.

Ce type de positionneur satisfait les exigences suivantes :

- Sécurité fonctionnelle incluant SIL 2 conformément aux normes CEI 61508 ou CEI 61511-1, micrologiciel version C4 et ultérieures pour une purge sécurisée
- Protection anti-explosion sur les versions 6DR5...-E...
- Compatibilité électromagnétique (CEM) conforme EN 61326/A1, Annexe A.1

SIPART PS 2 comme "Électrovanne intelligente"

Les vannes de fermeture et d'ouverture et en particulier la robinetterie de sécurité, sont en général commandées par l'électrovanne. Si vous utilisez SIPART PS2 à la place d'une telle électrovanne, le positionneur prend deux tâches en charge en un seul appareil (sans autre câblage).

- À la demande, il désactive dans un premier tant la robinetterie en purgeant le servomoteur (sécurité fonctionnelle selon SIL 2, cf. ci-dessus).
- Dans un deuxième temps, il est possible d'exécuter à intervalles réguliers (1 à 365 jours), un test de la course partielle permettant d'éviter la corrosion de la robinetterie ou l'encrassement.

Comme dans ce cas, le SIPART PS2 fonctionne en continu en mode de régulation (par ex. en position 99 %), il couvre également la fonction de test permanent du circuit de sortie pneumatique ce qui est normalement impossible de faire avec une électrovanne.

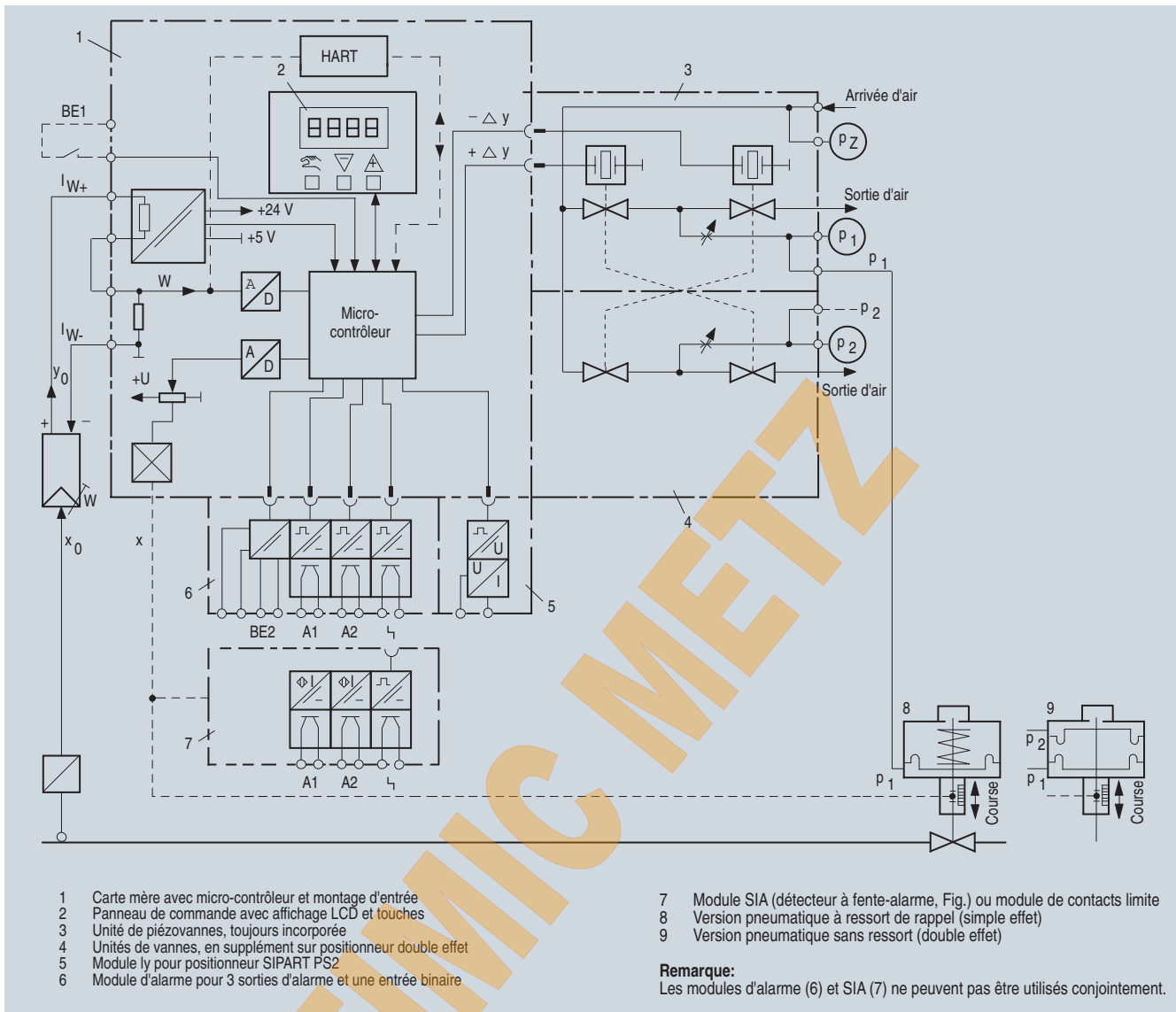
Les électrovannes de la robinetterie de régulation ne peuvent également pas être testées. Lors de l'utilisation de SIPART PS2 dans une connectique à 4 fils, ces électrovannes deviennent superflues car le SIPART PS2 se charge à la demande de la purge. Cela permet de réaliser la fonction de régulation et de coupure depuis la robinetterie à l'aide d'un seul appareil.

Configuration

En mode configuration, on pourra par exemple structurer les réglages suivants du positionneur SIPART PS2 :

- Gamme de courant d'entrée 0 à 20 mA ou 4 à 20 mA
- Caractéristique croissante ou décroissante sur entrée de consigne
- Limitation de la vitesse de réglage (rampe de consigne)
- Mode split-range ; valeurs initiales et finales réglables
- Seuil d'action (zone morte) ; adaptatif ou prédéfini
- Sens d'action ; pression de sortie croissante ou décroissante pour consigne croissante
- Limites (valeur initiale et valeur finale) de la plage de réglage
- Seuils (alarmes) de la position de l'organe de réglage ; valeur minimale et maximale
- Fermeture étanche automatique (avec seuil d'action réglable)
- Adaptation de la course à la caractéristique de la vanne.
- Fonction des entrées binaires
- Fonction de la sortie de signalisation de défauts etc.

Le principe de configuration de toutes les variantes de positionneurs SIPART PS2 est en règle générale identique.



Positionneur électropneumatique SIPART PS2, schéma fonctionnel

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Caractéristiques techniques toutes configurations

Caractéristiques techniques

SIPART PS2 (toutes configurations)

Caractéristiques générales

Course (servomoteur à translation)	3 ... 130 mm (0.12 ... 5.12 pouces) (angle de rotation de l'arbre de réponse 16 ... 90°)
Angle de rotation (servomoteur à fraction de tour)	30 ... 100°
Montage	
Sur servomoteur à translation	Par kit 6DR4004-8V et évent. bras de levier supplémentaire 6DR4004-8L sur servomoteurs conformes CEI 534-6 (NAMUR) avec nervure, colonnes ou surfaces planes
Sur servomoteur à fraction de tour	Par kit 6DR4004-8D sur servomoteurs avec plan de fixation conforme VDI/VE 3845 et DIN 3337 : La console de fixation nécessaire est à prévoir sur le servomoteur, arbre avec rainure et taraudage M6.
Unité de régulation	
• Régulateur à cinq points	Adaptable
• Zone morte	
- dEbA = Auto	Adaptable ou prédéfinie
- dEbA = 0,1 ... 10 %	Adaptable ou prédéfinie
Convertisseur A/N	
• Période d'échantillonnage	10 ms
• Résolution	≤ 0,05 %
• Erreur de transmission	≤ 0,2 %
• Influence de la température	≤ 0,1 %/10 K (≤ 0.1 %/18 °F)
Temps de cycle	
• 20 mA/Appareil HART	20 ms
• Appareil PA	60 ms
• Appareil FF	60 ms (min. loop-time)
Entrée binaire BE1 (bornes 9/10 ; liaison galvanique avec appareil de base)	Uniquement utilisable pour contact exempt de potentiel ; charge max. du contact < 5 mA pour 3 V
Degré de protection	IP66 conforme EN 60529/NEMA 4X
Marque CE	Conformité à la directive CEM 89/336 CEE en accord avec les normes suivantes
Prescriptions CEM (compatibilité électromagnétique)	EN 61326/A1 annexe A.1 et NAMUR NE21 août 98
Matériau	
• Boîtier	
- 6DR5..0-... (matière plastique)	Macrolon armé fibres de verre
- 6DR5..1-... (métallique)	GD AISI12
- 6DR5..2-... (acier inoxydable)	Acier inoxydable austénites, réf. mat. n 1.4581
- 6DR5..5-... (métallique, antidéfl.)	GK AISI12
• Bloc manométrique	Aluminium AlMgSi, anodisé
Tenue aux vibrations	
• Oscillations harmoniques (sinusoïdales) conformes DIN EN 60062-2-6/05.96	3,5 mm (0.14 pouces), 2 ... 27 Hz 3 cycles/axe 98,1 m/s ² (321.84 ft/s ²), 27 ... 300 Hz, 3 cycles/axe
• Chocs permanents (demi-sinus) conformes EN 60068-2-29/03.95	150 m/s ² (492 ft/s ²), 6 ms, 1000 chocs/axe

• Bruit (à régulation numérique) conforme EN 60068-2-64/08.95	10 ... 200 Hz ; 1 (m/s ²) ² /Hz (3,28 (ft/s ²) ² /Hz) 200 ... 500 Hz ; 0,3 (m/s ²) ² /Hz (0.98 (ft/s ²) ² /Hz) 4 heures/axe
• Plage de service continu recommandé de l'organe de réglage complet	≤ 30 m/s ² (≤ 98,4 ft/s ²) sans surélévation de résonance
Poids, appareil de base	
• Boîtier en matière plastique	Env. 0,9 kg (1,98 lb)
• Boîtier métallique, aluminium	Env. 1,3 kg (2.86 lb)
• Boîtier métallique, acier inox.	Env. 3,9 kg (8.58 lb)
• Boîtier métallique version EEx d	Env. 5,2 kg (11,46 lb)
Dimensions	cf. "Dessins cotés"
Classe climatique	Conforme à EN 60721-3-4
• Stockage ¹⁾	1K5, sinon -40 ... +80 °C (1K5, sinon -40 ... +176 °F)
• Transport ¹⁾	2K4, sinon -40 ... +80 °C (2K4, sinon -40 ... +176 °F)
• Service ²⁾	4K3, sinon -30 ... +80 °C ³⁾ (4K3, sinon -22 ... +176 °F)

Certificats et homologations

Classification conforme à la directive pour les équipements sous pression (DESP 97/23/CE)	Pour gaz Groupe 1 ; satisfaisant aux exigences spécifiées à l'Article 3, Par. 3 (Ingénierie technique conforme aux règles de l'art)
---	---

Caractéristiques pneumatiques

Energie auxiliaire	Air comprimé, azote ou gaz naturel purifié
• Pression	1,4 ... 7 bars (20.3 ... 101.5 psi) : Suffisamment supérieure à la pression max. du servomoteur (pression de réglage)
Qualité de l'air conforme à ISO 8573-1	
• Taille et densité des particules solides	Classe 2
• Point de rosée sous pression	Classe 2 (min. 20 K (36 °F) sous température ambiante)
• Teneur en huile	Classe 2
Débit non réduit	
• Vanne d'amenée d'air (ventilation des servomoteurs) ⁴⁾	
- 2 bars (29 psi)	4,1 Nm ³ /h (18.1 USgpm)
- 4 bars (58 psi)	7,1 Nm ³ /h (31.3 USgpm)
- 6 bars (87 psi)	9,8 Nm ³ /h (43.1 USgpm)
• Vanne d'évacuation d'air (purge des servomoteurs) ⁴⁾	
- 2 bars (29 psi)	8,2 Nm ³ /h (36.1 USgpm)
- 4 bars (58 psi)	13,7 Nm ³ /h (60.3 USgpm)
- 6 bars (87 psi)	19,2 Nm ³ /h (84,5 USgpm)
Fuite des vannes	< 6 · 10 ⁻⁴ Nm ³ /h (0,0026 USgpm)
Rapport d'étranglement	réglable de ∞ : 1
Consommation en régime établi	< 3,6 · 10 ⁻² Nm ³ /h (0,158 USgpm)
Versions	
• Sous boîtier	Simple et double effet
• Sous boîtier en aluminium	Simple effet
• Sous boîtier blindé antidéflagrant	Simple et double effet
• Sous boîtier en acier inoxydable	Simple et double effet

¹⁾ Lors de la mise en service à une température ≤ 0 °C (≤ 32 °F), il faut assurer un rinçage suffisamment long des vannes avec le fluide sec.

²⁾ À partir de ≤ -10 °C (≤ 14 °F), fréquence de rafraîchissement réduite de l'affichage LCD. En liaison avec le module Iy, seul T4 est admis.

³⁾ -20 ... +80 °C (-4 ... +356 °F) pour 6DR55..-0G..., 6DR56..-0G..., 6DR55..-0D... et 6DR56..-0D...

⁴⁾ Pour version EEx d (6DR5..5-...) valeurs réduites d'environ 20 %

Caractéristiques techniques

SIPART PS2	Appareil de base sans protection Ex	Appareil de base avec protection Ex d (boîtier ADF)	Appareil de base avec protection Ex ia/ib	Appareil de base avec protection Ex n/poussière
Protection anti-explosion ATEX	sans	Ex d II 2 G Ex d II C T6	Ex ia/ib II 2 G Ex ia/ib II C T6	Ex n II 3 G Ex nA nL[nL] IIC T6 Poussière II 3 D Ex tD A22 IP66 T100 °C
Emplacement de montage		Zone 1	Zone 1	Zone 2/22
Température ambiante adm. en service	-30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F)		T4 : -30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F) T5 : -30 ... +65 °C (-22 ... +149 °F) T6 : -30 ... +50 °C (-22 ... +122 °F)	
À partir de ≤ -10 °C (+14 °F) fréquence de rafraîchissement réduite de l'affichage LCD. (Pour appareils de base avec protection EEx ia/ib (ADF) s'applique : en liaison avec le module I _y , seul T4 est admis)				

Caractéristiques électriques

Entrée

Connexion 2 fils (bornes 6/8)

Plage nominale du signal	4 à 20 mA	4 à 20 mA	4 à 20 mA	4 à 20 mA
Courant de maintien de l'énergie auxiliaire	≥ 3,6 mA	≥ 3,6 mA	≥ 3,6 mA	≥ 3,6 mA
Tension de charge requise U _B (équiv. Ω pour 20 mA)				
• sans HART (6DR50..)				
- type	6,36 V (équiv. 318 Ω)	6,36 V (équiv. 318 Ω)	7,8 V (équiv. 390 Ω)	7,8 V (équiv. 390 Ω)
- max.	6,48 V (équiv. 324 Ω)	6,48 V (équiv. 324 Ω)	8,3 V (équiv. 415 Ω)	8,3 V (équiv. 415 Ω)
• Sans HART (6DR53..)				
- type	7,9 V (équiv. 395 Ω)	—	—	—
- max.	8,4 V (équiv. 420 Ω)	—	—	—
• avec HART (6DR51..)				
- type	6,6 V (équiv. 330 Ω)	6,6 V (équiv. 330 Ω)	—	—
- max.	6,72 V (équiv. 336 Ω)	6,72 V (équiv. 336 Ω)	—	—
• avec HART (6DR52..)				
- type	—	8,4 V (équiv. 420 Ω)	8,4 V (équiv. 420 Ω)	8,4 V (équiv. 420 Ω)
- max.	—	8,8 V (équiv. 440 Ω)	8,8 V (équiv. 440 Ω)	8,8 V (équiv. 440 Ω)
• Limite de destruction statique	± 40 mA	± 40 mA	—	—
Capacité interne C _i				
• sans HART	—	—	22 nF	22 nF (pour "nL")
• avec HART	—	—	7 nF	7 nF (pour "nL")
Inductance interne L _i				
• sans HART	—	—	0,12 mH	0,12 mH (pour "nL")
• avec HART	—	—	0,24 mH	0,24 mH (pour "nL")
Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes	—	—	Sécurité intrinsèque U _i = 30 V cc I _i = 100 mA P _i = 1 W	Pour "nA" et "tD" : U _n = 30 V cc I _n = 100 mA Pour "nL" : U _i = 30 V cc I _i = 100 mA

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Caractéristiques techniques SIPART PS2

SIPART PS2	Appareil de base sans protection Ex	Appareil de base avec protection Ex d (boîtier ADF)	Appareil de base avec protection Ex ia/ib	Appareil de base avec protection Ex n/poussière
Connexion 3, 4 fils (bornes 2/4 et 6/8) (6DR52.. et 6DR53..)				
<ul style="list-style-type: none"> Énergie auxiliaire U_H Consommation de courant I_H Capacité interne C_i Inductance interne L_i Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes 	18 ... 35 V cc ($U_H - 7,5$ V)/2,4 k Ω [mA]	18 ... 35 V cc ($U_H - 7,5$ V)/2,4 k Ω [mA]	18 ... 30 V cc ($U_H - 7,5$ V)/2,4 k Ω [mA] 22 nF 0,12 mH Sécurité intrinsèque $U_i = 30$ V cc $I_i = 100$ mA $P_i = 1$ W	18 ... 30 V cc ($U_H - 7,5$ V)/2,4 k Ω [mA] 22 nF (pour "nL") 0,12 mH (pour "nL") pour "nA" et "tD" : $U_n = 30$ V cc $I_n = 100$ mA pour "nL" : $U_i = 30$ V cc $I_i = 100$ mA
Consommation de courant I_W	0/4 ... 20 mA	0/4 ... 20 mA	0/4 ... 20 mA	0/4 ... 20 mA
Plage nominale du signal	$\leq 0,2$ V (équiv. 10 Ω)	$\leq 0,2$ V (équiv. 10 Ω)	≤ 1 V (équiv. 50 Ω)	≤ 1 V (équiv. 50 Ω)
Tension de charge pour 20 mA	–	–	22 nF	22 nF (pour "nL")
Capacité interne C_i	–	–	0,12 mH	0,12 mH (pour "nL")
Inductance interne L_i	–	–	Sécurité intrinsèque $U_i = 30$ V cc $I_i = 100$ mA $P_i = 1$ W	pour "nA" et "tD" : $U_n = 30$ V cc $I_n = 100$ mA pour "nL" : $U_i = 30$ V cc $I_i = 100$ mA
Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes	entre U_H et I_W	entre U_H et I_W	entre U_H et I_W (2 circuits à sécurité intrinsèque)	entre U_H et I_W
Isolation galvanique	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s
Tension d'essai	Connexions			
Électriques	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou 1/2-14 NPT	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles certifié EEx d M20x1,5, 1/2-14 NPT ou M25x1,5	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou 1/2-14 NPT	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou 1/2-14 NPT
Pneumatiques	Taraudage G1/4 DIN ISO 228-1 ou 1/4-18 NPT	Taraudage G1/4 DIN ISO 228-1 ou 1/4-18 NPT	Taraudage G1/4 DIN ISO 228-1 ou 1/4-18 NPT	Taraudage G1/4 DIN ISO 228-1 ou 1/4-18 NPT
Capteur de position externe (potentiomètre ou NCS ; option) avec les valeurs maximales suivantes				
• U_o	–	–	5 V	5 V
• I_o (statique)	–	–	75 mA	75 mA
• I_s (temporaire)	–	–	160 mA	–
• P_o	–	–	120 mW	120 mW
Capacité externe max. admissible C_o	–	–	1 μ F	1 μ F
Inductance externe max. admissible L_o	–	–	1 mH	1 mH

Caractéristiques techniques

SIPART PS2 PA	Appareil de base sans protection Ex	Appareil de base avec protection Ex d (boîtier ADF)	Appareil de base avec protection Ex ia/ib	Appareil de base avec protection Ex n/poussière
Protection anti-explosion ATEX	sans	Ex d II 2 G Ex d II C T4/T5/T6	Ex ia/ib II 2 G Ex ia/ib II C T6	Ex n II 3 G Ex nA nL[nL] IIC T6 Poussière II 3 D Ex tD A22 IP66 T100 °C
Emplacement de montage		Zone 1	Zone 1	Zone 2/22
Température ambiante adm. en service	-30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F)	T4 : -30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F) T5 : -30 ... +65 °C (-22 ... +149 °F) T6 : -30 ... +50 °C (-22 ... +122 °F)	T4 : -30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F) T5 : -30 ... +65 °C (-22 ... +149 °F) T6 : -30 ... +50 °C (-22 ... +122 °F)	T4 : -20 ... +75 °C (-4 ... +167 °F) T5 : -20 ... +65 °C (-4 ... +149 °F) T6 : -20 ... +50 °C (-4 ... +122 °F)
À partir de ≤ -10 °C (+14 °F) fréquence de rafraîchissement réduite de l'affichage LCD.				
(Pour appareil de base avec protection Ex (ADF) s'applique : en liaison avec le module I _y , seul T4 est admis)				

Caractéristiques électriques

Entrée

Alimentation en énergie auxiliaire (bornes 6/7)

Tension du bus

• Connexion au bus avec alimentation

- Tension d'alimentation max. U_o

- Courant de court-circuit max. I_o

- Puissance max. P_o

• Connexion au bus avec barrière

- Tension d'alimentation max. (U_o)

- Courant de court-circuit max. (I_o)

- Puissance maxi P_o

Consommation

Courant de défaut additionnel

Inductance interne effective L_i

Capacité interne effective C_i

Fermeture de sécurité activable par cavalier de codage (bornes 81/82 ; isolation galvanique de l'appareil de base)

• Résistance d'entrée

• État logique "0" (coupure active)

• État logique "1" (coupure inactive)

• Capacité interne effective C_i

• Inductance interne effective L_i

• Connexion à source d'alimentation à

- Tension d'alimentation max. U_i

- Courant de court-circuit max. I_i

- Puissance maxi P_i

Isolation galvanique

Tension d'essai

Par le bus

9 ... 32 V	9 ... 32 V	9 ... 24 V	9 ... 32 V
-	-	Sécurité intrinsèque FISCO	pour "nA" et "tD" : Un = 32 V cc pour "nL" : FNICO
-	-	17,5 V	17,5 V
-	-	380 mA	570 mA
-	-	5,32 W	-
• Connexion au bus avec barrière		Sécurité intrinsèque	pour "nL"
- Tension d'alimentation max. (U _o)	-	24 V	32 V
- Courant de court-circuit max. (I _o)	-	250 mA	-
- Puissance maxi P _o	-	1,2 W	-
Consommation	11,5 mA ± 10 %	11,5 mA ± 10 %	11,5 mA ± 10 %
Courant de défaut additionnel	0 mA	0 mA	0 mA
Inductance interne effective L _i	-	8 µH	8 µH (pour "nL")
Capacité interne effective C _i	-	négligeable	négligeable
Fermeture de sécurité activable par cavalier de codage (bornes 81/82 ; isolation galvanique de l'appareil de base)			
• Résistance d'entrée	> 20 kΩ	> 20 kΩ	> 20 kΩ
• État logique "0" (coupure active)	0 ... 4,5 V ou libre	0 ... 4,5 V ou libre	0 ... 4,5 V ou libre
• État logique "1" (coupure inactive)	13 ... 30 V	13 ... 30 V	13 ... 30 V
• Capacité interne effective C _i	-	négligeable	négligeable
• Inductance interne effective L _i	-	négligeable	négligeable
• Connexion à source d'alimentation à		Sécurité intrinsèque	Pour "nA", "nL" et "tD"
- Tension d'alimentation max. U _i	-	30 V	30 V
- Courant de court-circuit max. I _i	-	100 mA	100 mA
- Puissance maxi P _i	-	1 W	-
Isolation galvanique	Entre l'appareil de base et l'entrée de coupure de sécurité ainsi que les sorties des modules optionnels	Entre l'appareil de base et l'entrée de coupure de sécurité ainsi que les sorties des modules optionnels	L'appareil de base, l'entrée de coupure de sécurité et les sorties des modules optionnels sont des circuits à sécurité intrinsèque indépendants
Tension d'essai	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Caractéristiques techniques SIPART PS2 PA

SIPART PS2 PA	Appareil de base sans protection Ex	Appareil de base avec protection Ex d (boîtier ADF)	Appareil de base avec protection Ex ia/ib	Appareil de base avec protection Ex n/poussière
Communication	Couches 1 + 2 conformes PROFIBUS-PA, technique de transmission conforme CEI 1158-2, fonction esclave couche 7 (protocole) conforme PROFIBUS DP, norme EN 50170 avec fonctions étendues PROFIBUS (toutes données acycliques, valeur de réglage, messages réponses et états cycliques en sus)			
Liaisons C2	Quatre liaisons vers le maître classe 2 sont supportées ; établissement automatique de la liaison 60 s après la coupure de la communication			
Profil d'appareil	PROFIBUS PA, profil B, version 3.0 ; plus de 150 objets			
Temps de réponse au message maître	Type 10 ms			
Adresse de l'appareil	126 (à la livraison)			
Logiciel de paramétrage sur PC	SIMATIC PDM, supporte tous les objets de l'appareil. Le logiciel n'est pas compris dans la fourniture standard			
Connexions				
Électriques	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou ½-14 NPT	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles certifié EEx d M20x1,5, ½-14 NPT ou M25x1,5	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou ½-14 NPT	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou ½-14 NPT
Pneumatiques	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)
Capteur de position externe (potentiomètre ou NCS ; option) avec	les valeurs maximales suivantes			
• U _o	–	–	5 V	5 V
• I _o (statique)	–	–	75 mA	75 mA
• I _s (temporaire)	–	–	160 mA	–
• P _o	–	–	120 mW	120 mW
• Capacité externe max. admissible C _o	–	–	1 µF	1 µF
• Inductance externe max. admissible L _o	–	–	1 mH	1 mH

Caractéristiques techniques

SIPART PS2 FF	Appareil de base sans protection Ex	Appareil de base avec protection Ex d (boîtier ADF)	Appareil de base avec protection Ex ia/ib	Appareil de base avec protection Ex n/poussière
Protection anti-explosion ATEX	sans	Ex d II 2 G Ex d II C T4/T5/T6	Ex ia/ib II 2 G Ex ia/ib II C T6	Ex n II 3 G Ex nA nL[nL] IIC T6 Poussière II 3 D Ex tD A22 IP66 T100 °C
Emplacement de montage		Zone 1	Zone 1	Zone 2/22
Température ambiante adm. en service	-30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F)	T4 : -30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F) T5 : -30 ... +65 °C (-22 ... +149 °F) T6 : -30 ... +50 °C (-22 ... +122 °F)	T4 : -30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F) T5 : -30 ... +65 °C (-22 ... +149 °F) T6 : -30 ... +50 °C (-22 ... +122 °F)	T4 : -20 ... +75 °C (-4 ... +167 °F)
À partir de ≤ -10 °C (+14 °F) fréquence de rafraîchissement réduite de l'affichage LCD.				
(Pour appareil de base avec protection Ex (ADF) s'applique : en liaison avec le module I _y , seul T4 est admis)				

Caractéristiques électriques

Entrée

Alimentation en énergie auxiliaire (bornes 6/7)

Tension du bus

• Connexion au bus avec alimentation

- Tension d'alimentation max. U_o
- Courant de court-circuit max. I_o
- Puissance maxi P_o

• Connexion au bus avec barrière

- Tension d'alimentation max. (U_o)
- Courant de court-circuit max. (I_o)
- Puissance maxi P_o

Caractéristiques électriques

Consommation

Courant de défaut additionnel

Inductance interne effective L_i

Capacité interne effective C_i

Fermeture de sécurité activable par cavalier de codage (bornes 81/82 ; isolation galvanique de l'appareil de base)

- Résistance d'entrée
- État logique "0" (coupure active)
- État logique "1" (coupure inactive)
- Capacité interne effective C_i
- Inductance interne effective L_i
- Connexion à source d'alimentation à
 - Tension d'alimentation max. U_i
 - Courant de court-circuit max. I_i
 - Puissance maxi P_i

Isolation galvanique

Tension d'essai

9 ... 32 V	9 ... 32 V	par le bus 9 ... 24 V	9 ... 32 V
-	-	Sécurité intrinsèque FISCO	pour "nA" et "tD" : Un = 32 V cc Pour "nL" : FNICO
-	-	17,5 V	17,5 V
-	-	380 mA	570 mA
-	-	5,32 W	-
-	-	Sécurité intrinsèque	pour "nL"
-	-	24 V	32 V
-	-	250 mA	-
-	-	1,2 W	-
10,5 mA ± 10 %	10,5 mA ± 10 %	10,5 mA ± 10 %	10,5 mA ± 10 %
0 mA	0 mA	0 mA	0 mA
-	-	8 µH	8 µH (pour "nL")
-	-	négligeable	négligeable
• Résistance d'entrée	> 20 kΩ	> 20 kΩ	> 20 kΩ
• État logique "0" (coupure active)	0 ... 4,5 V ou libre	0 ... 4,5 V ou libre	0 ... 4,5 V ou libre
• État logique "1" (coupure inactive)	13 ... 30 V	13 ... 30 V	13 ... 30 V
• Capacité interne effective C _i	-	négligeable	négligeable
• Inductance interne effective L _i	-	négligeable	négligeable
• Connexion à source d'alimentation à	-	Sécurité intrinsèque	pour "nA", "nL" et "tD"
- Tension d'alimentation max. U _i	-	30 V	30 V
- Courant de court-circuit max. I _i	-	100 mA	100 mA
- Puissance maxi P _i	-	1 W	-
Entre l'appareil de base et l'entrée de coupure de sécurité ainsi que les sorties des modules optionnels	Entre l'appareil de base et l'entrée de coupure de sécurité ainsi que les sorties des modules optionnels	L'appareil de base, l'entrée de coupure de sécurité et les sorties des modules optionnels sont des circuits à sécurité intrinsèque indépendants	Entre l'appareil de base et l'entrée de coupure de sécurité ainsi que les sorties des modules optionnels
840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Caractéristiques techniques SIPART PS2 FF

SIPART PS2 FF	Appareil de base sans protection Ex	Appareil de base avec protection Ex d (boîtier ADF)	Appareil de base avec protection Ex ia/ib	Appareil de base avec protection Ex n/poussière
Communication				
Groupe et classe de communication Blocs fonctionnels Temps d'exécution des blocs Physical Layer Profil Enregistrement FF Adresse de l'appareil	Conformément à la spécification technique Fieldbus Foundation pour communication H1 Groupe 3, classe 31PS (Publisher, Subscriber) 1 Resource Block (RB2) 1 Analog Output Function Block (AO) 1 PID Function Block (PID) 1 Transducer Block (Standard Advanced Positioner Valve)			
	AO : 50 ms PID : 80 ms 123, 511 Testé avec ITK 5.0 22 (à la livraison)			
Connexions				
Électriques	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou ½-14 NPT	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles certifié EEx d M20x1,5, ½-14 NPT ou M25x1,5	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou ½-14 NPT	Bornes à vis 2,5 AWG28-12 Passe-câbles M20x1,5 ou ½-14 NPT
Pneumatiques	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)	Taraudage G¼ DIN ISO 228-1 (¼-18 NPT)
Capteur de position externe (potentiomètre ou NCS ; option) avec les valeurs maximales suivantes				
<ul style="list-style-type: none"> • U_o • I_o (statique) • I_s (temporaire) • P_o • Capacité externe max. admissible C_o • Inductance externe max. admissible L_o 	– – – – – –	– – – – – –	5 V 75 mA 160 mA 120 mW 1 µF 1 mH	5 V 75 mA – 120 mW 1 µF 1 mH

Caractéristiques techniques

Modules complémentaires	sans protection Ex (version Ex d incl.)	avec protection Ex ia/ib	avec protection Ex n/poussière
Protection Ex conforme ATEX	–	II 2G Ex ia/ib II C T4/T5/T6 ¹⁾	Ex n II 3 G Ex nA nL[nL] IIC T6 Poussière II 3 D Ex tD A22 IP66 T100 °C
Emplacement de montage	–	Zone 1	Zone 2/22
Température ambiante adm. en service (pour appareils avec protection Ex : Uniquement en association avec l'appareil de base 6DR5... -E.... En liaison avec le module I _y , seul T4 est admis.)	-30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F)	T4 : -30 ... +80 °C (-22 ... +176 °F) T5 : -30 ... +65 °C (-22 ... +149 °F) T6 : -30 ... +50 °C (-22 ... +122 °F)	
Module d'alarme Sorties alarme binaires A1, A2 et sortie signalisation de défaut État logique "Haut" (inactif) État logique "Bas" (actif) (* "Bas" est également l'état traduisant un défaut de l'appareil de base ou l'absence d'énergie auxiliaire électrique)	6DR4004-8A (sans protec. Ex) passant, R = 1 kΩ, +3/1 %* bloqué, I _R < 60 μA (* En cas d'utilisation de boîtier blindé antidéflagrant, la consommation de courant est limitée à 10 mA par sortie.)	6DR4004-6A (avec protec. Ex) ≥ 2,1 mA ≤ 1,2 mA (Seuils de commutation pour alimentation conforme EN 60947-5-6 : U _H = 8,2 V, R _i = 1kΩ) 5,2 nF négligeable Amplificateur de commutation sécurité intrinsèque EN 60947-5-6 U _i ≤ 15,5 V cc I _i ≤ 25 mA P _i = 64 mW	6DR4004-6A (avec protec. Ex) ≥ 2,1 mA ≤ 1,2 mA (Seuils de commutation pour alimentation conforme EN 60947-5-6 : U _H = 8,2 V, R _i = 1kΩ) 5,2 nF (pour "nL") négligeable Pour "nA" et "tD" : U _n = 15,5 V cc Pour "nL" : U _i = 15,5 V cc I _i = 25 mA
Capacité interne C _i	–	–	–
Inductance interne L _i	–	–	–
Énergie auxiliaire U _H	≤ 35 V	–	–
Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes	–	–	–
Entrée binaire EB2			
• Liaison galvanique avec appareil de base			
- État 0 du signal	Contact sans potentiel, ouvert	Contact sans potentiel, ouvert	Contact sans potentiel, ouvert
- État 1 du signal	Contact sans potentiel, fermé	Contact sans potentiel, fermé	Contact sans potentiel, fermé
- Charge du contact	3 V, 5 μA	3 V, 5 μA	3 V, 5 μA
• Séparée galvaniquement de l'appareil de base			
- État 0 du signal	≤ 4,5 V ou ouvert	≤ 4,5 V ou ouvert	≤ 4,5 V ou ouvert
- État 1 du signal	≥ 13 V	≥ 13 V	≥ 13 V
- Résistance propre	≥ 25 kΩ	≥ 25 kΩ	≥ 25 kΩ
Limite de destruction statique	± 35 V	–	–
Inductance et capacité internes	–	négligeable	négligeable
Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes	–	Sécurité intrinsèque U _i = 25,2 V	pour "nA" et "tD" : U _n = 25,2 V cc Pour "nL" : U _i = 25,2 V cc
Isolation galvanique	Les trois sorties, l'entrée EB2 et l'appareil de base sont galvaniquement séparés.		
Tension d'essai	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s	840 V cc, 1 s

¹⁾ Uniquement en association avec l'appareil de base 6DR5... -E.... En liaison avec le module I_y, seul T4 est admis.

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Caractéristiques techniques Modules complémentaires

Modules complémentaires	sans protection Ex	avec protection Ex ia/ib	avec protection Ex n/poussière
Module SIA Indicateur de valeurs limites avec détecteurs à fente et sortie signalisation de défaut <u>Indicateur de valeurs limites A1, A2</u> Protection anti-explosion Raccordement 2 détecteurs à fente Fonction Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes Capacité interne C_i Inductance interne L_i Isolation galvanique Tension d'essai <u>Sortie signalisation de défaut</u> Raccordement État du signal haut (aucune réponse) État du signal bas (répond) Capacité interne C_i Inductance interne L_i Energie auxiliaire UH Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes	6DR4004-8G (sans protec. Ex) (ne convient pas à la version Ex-d) Connexion 2 fils sans 2 fils conforme EN 60947-5-6 (NAMUR) pour amplificateur de commutation en aval Type SJ2-SN Contact NF (NC, normally closed) Tension nominale 8 V Consommation de courant : ≥ 3 mA (valeur seuil inactive) ≤ 1 mA (valeur seuil active) – – 840 V cc, 1 s à l'amplificateur de commutation selon l'EN 60947-5-6 (NAMUR), $U_H = 8,2$ V, $R_i = 1$ k Ω R = 1,1 k Ω Ri = 10 k Ω – – $U_H \leq 35$ V cc $I \leq 20$ mA –	6DR4004-6G (avec protec. Ex) Connexion 2 fils II 2 G Ex ia/ib IIC T6 Type SJ2-SN Contact NF (NC, normally closed) Amplificateur de commutation sécurité intrinsèque EN 60947-5-6 $U_i = 15,5$ V cc $I_i = 25$ mA $P_i = 64$ mW 41 nF 100 μ H 840 V cc, 1 s à l'amplificateur de commutation selon l'EN 60947-5-6 (NAMUR), $U_H = 8,2$ V, $R_i = 1$ k Ω $\geq 2,1$ mA $\leq 1,2$ mA 5,2 nF négligeable – Amplificateur de commutation sécurité intrinsèque selon EN 60947-5-6 $U_i \leq 15,5$ V cc $I_i \leq 25$ mA $P_i = 64$ mW	6DR4004-6G (avec protec. Ex) Connexion 2 fils II 3 G Ex nA nL [nL] IIC T6 Type SJ2-SN Contact NF (NC, normally closed) pour "nA" et "tD" : $U_n = 15,5$ V cc $P_n = 64$ mW Pour "nL" : $U_i = 15,5$ V cc $I_i = 25$ mA 41 nF (pour "nL") 100 μ H (pour "nL") 840 V cc, 1 s à l'amplificateur de commutation selon l'EN 60947-5-6 (NAMUR), $U_H = 8,2$ V, $R_i = 1$ k Ω $\geq 2,1$ mA $\leq 1,2$ mA 5,2 nF (pour "nL") négligeable – Pour "nA" et "tD" : $U_n = 15,5$ V cc Pour "nL" : $U_i = 15,5$ V cc $I_i = 25$ mA
Module de contacts seuils Indicateur de valeurs limites avec contacts de terre mécaniques et sortie signalisation de défaut <u>Indicateur de valeurs limites A1, A2</u> Protection anti-explosion Courant de commutation max. ca/cc Tension de commutation max. ca/cc Capacité interne Inductance interne Isolation galvanique Tension d'essai <u>Sortie signalisation de défaut</u> Raccordement État du signal haut (aucune réponse) État du signal bas (répond) Capacité interne C_i Inductance interne L_i Energie auxiliaire UH Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes	6DR4004-8K (ne convient pas à la version Ex d) sans 4 A 250 V/ 24 V – – Triph. 3150 V cc, 2 s à l'amplificateur de commutation selon l'EN 60947-5-6 (NAMUR), $U_H = 8,2$ V, $R_i = 1$ k Ω R = 1,1 k Ω Ri = 10 k Ω – – $U_H \leq 35$ V cc $I \leq 20$ mA –	6DR4004-6K II 2 G Ex ia/ib IIC T6 Raccordement au circuit d'alimentation à sécurité intrinsèque avec les valeurs maxi suivantes : $U_i = 30$ V, $I_i = 100$ mA, $P_i = 750$ mW 30 V cc négligeable négligeable Triph. 3150 V cc, 2 s à l'amplificateur de commutation selon l'EN 60947-5-6 (NAMUR), $U_H = 8,2$ V, $R_i = 1$ k Ω $\geq 2,1$ mA $\leq 1,2$ mA 5,2 nF négligeable – Amplificateur de commutation sécurité intrinsèque selon EN 60947-5-6 $U_i \leq 15,5$ V cc $I_i \leq 25$ mA $P_i = 64$ mW	6DR4004-6K II 3 G Ex nL [nL] IIC T6 Raccordement au circuit d'alimentation avec les valeurs maxi suivantes : Pour "nL" : $U_i = 30$ V, $I_i = 100$ mA, 30 V cc négligeable négligeable Triph. 3150 V cc, 2 s à l'amplificateur de commutation selon l'EN 60947-5-6 (NAMUR), $U_H = 8,2$ V, $R_i = 1$ k Ω $\geq 2,1$ mA $\leq 1,2$ mA 5,2 nF (pour "nL") négligeable – pour "nL" : $U_i = 15,5$ V cc $I_i = 25$ mA

Modules complémentaires	sans protection Ex	avec protection Ex ia/ib	avec protection Ex Ex n
Module I_y Sortie courant continu pour signalisation en retour de position Plage nominale du signal Plage de commande Énergie auxiliaire U _H Charge externe R _B [kΩ] Erreur de transmission Influence de la température Résolution Ondulation résiduelle Capacité interne C _i Inductance interne L _i Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes Isolation galvanique Tension d'essai	6DR4004-8J (sans protec. Ex) Connexion 2 fils 4 à 20 mA, prot. courts-circuits 3,6 ... 20,5 mA +12 ... +35 V $\leq (U_H [V] - 12 V) / I [mA]$ $\leq 0,3 \%$ $\leq 0,1 \%/10 K (\leq 0,1 \%/18 ^\circ F)$ $\leq 0,1 \%$ $\leq 1 \%$ – – séparée galvaniquement de l'appareil de base 840 V cc, 1 s	6DR4004-6J Connexion 2 fils 4 à 20 mA, prot. courts-circuits 3,6 ... 20,5 mA +12 ... +30 V $\leq (U_H [V] - 12 V) / I [mA]$ $\leq 0,3 \%$ $\leq 0,1 \%/10 K (\leq 0,1 \%/18 ^\circ F)$ $\leq 0,1 \%$ $\leq 1 \%$ 11 nF négligeable sécurité intrinsèque : U _i = 30 V cc I _i = 100 mA P _i = 1 W (uniquement T4) séparée galvaniquement de l'appareil de base 840 V cc, 1 s	6DR4004-6J Connexion 2 fils 4 à 20 mA, prot. courts-circuits 3,6 ... 20,5 mA +12 ... +30 V $\leq (U_H [V] - 12 V) / I [mA]$ $\leq 0,3 \%$ $\leq 0,1 \%/10 K (\leq 0,1 \%/18 ^\circ F)$ $\leq 0,1 \%$ $\leq 1 \%$ 11 nF (pour "nL") négligeable Pour "nA" et "tD" : U _i = 30 V cc I _i = 100 mA P _n = 1 W (uniquement T4) pour "nL" : U _i = 30 V cc I _i = 100 mA séparée galvaniquement de l'appareil de base 840 V cc, 1 s
Capteur NCS (version EEx d exclue) Plage de réglage <ul style="list-style-type: none"> • Servomoteur à translation • Servomoteur à fraction de tour Linéarité (après correction par SIPART PS2) <ul style="list-style-type: none"> • Servomoteur à translation • Servomoteur à fraction de tour Hystérésis Température de service constante Connexion à des circuits avec les valeurs maximales suivantes Capacité interne C _i Inductance interne L _i Degré de protection boîtier	3 ... 130 mm (0.12 ... 5.12 pouces), max. 200 mm (7.87 pouces) sur demande 30° ... 100° $\pm 1 \%$ $\pm 1 \%$ $\pm 0,2 \%$ -40 °C ... +85 °C (-40 °F ... +185 °F), plages de températures étendues sur demande – – IP68/NEMA 4X	3 ... 130 mm (0.12 ... 5.12 pouces), max. 200 mm (7.87 pouces) sur demande 30° ... 100° $\pm 1 \%$ $\pm 1 \%$ $\pm 0,2 \%$ -40 °C ... +85 °C (-40 °F ... +185 °F), plages de températures étendues sur demande Sécurité intrinsèque : U _i = 5 V cc 10 nF 240 μH IP68/NEMA 4X	pour "nL" : U _i = 5 V cc 10 nF (pour "nL") 240 μH (pour "nL")

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Références de commande SIPART PS2, PS2 PA, PS2 FF

Sélection et réf. de commande	N° de référence	Sélection et réf. de commande	N° de référence
Positionneur électropneumatique SIPART PS2, sans protection anti-explosion, EEx ia/ib et EEx n	6 DR 5 - 0 - A	Positionneur électropneumatique SIPART PS2, sans protection anti-explosion, EEx ia/ib et EEx n	6 DR 5 - 0 - A
Version		Modules optionnels	
2 ou 4 à 20 mA		incorporés, avec 2 serre-câbles sans	0
• sans HART	0	Module Iy pour signalisation en retour de position (4 ... 20 mA) (6DR4004-J)	1
• avec HART, sans protection anti-explosion	1	Module filtre CEM pour détecteur de position externe (C73451-A430-D23)	2
2, 3 ou 4 fils (0/4 à 20 mA)		Module Iy et module filtre CEM pour détecteur de position externe	3
• avec HART, protégé anti-explosion	2		
• sans HART, sans protection anti-explosion	3	Version spécifique client	
Connexion PROFIBUS PA	5	sans	0
Interface FOUNDATION Fieldbus	6		
Pour servomoteur		Instructions résumées	
Simple effet	1	Allemand / anglais	A
Double effet	2	Français/espagnol/italien	B
Boîtier		Bloc manométrique rapporté	
Matière plastique	0	sans	0
Aluminium ; uniquement pour type simple effet	1 1	Simple effet G $\frac{1}{4}$, échelle MPa et bar	1
Acier inoxydable (sans fenêtre)	2	Double effet G $\frac{1}{4}$, échelle MPa et bar	2
Protection anti-explosion		Simple effet $\frac{1}{4}$ -18 NPT, échelle MPa et psi	3
sans		Double effet $\frac{1}{4}$ -18 NPT, échelle MPa et psi	4
avec protection anti-explosion EEx ia/ib (CENELEC/ATEX/FM/CSA)			
avec protection anti-explosion EEx n (CENELEC/ATEX)		Autres versions	Réf. abrég.
• Pour zone 2 et zone 22 (poussière)		Compléter le numéro de référence par "-Z" et ajouter la référence abrégée.	
Boîtier : aluminium ou acier inoxydable, respectivement sans fenêtre de contrôle dans le couvercle			
• Pour zone 2 ¹⁾²⁾		Version avec amortisseur de bruit en acier inoxydable	A40
Boîtier : aluminium ou plastique, respectivement avec fenêtre de contrôle dans le couvercle		Sur les boîtiers en acier inoxydable par défaut	
Raccordement fileté électrique/pneumatique		Numéro de point de mesure (TAG)	Y17 ³⁾
M20x1,5 / G $\frac{1}{4}$		8 caractères maxi avec HART, 32 caractères avec PROFIBUS PA, FOUNDATION Fieldbus et 4 ... 20 mA, Spécifier en texte clair : Y17 :	
$\frac{1}{2}$ -14 NPT / $\frac{1}{4}$ -18 NPT		description du point de mesure	Y15 ³⁾
M20x1,5 / $\frac{1}{4}$ -18 NPT		16 caractères maxi avec HART, 32 caractères avec PROFIBUS PA, FOUNDATION Fieldbus et 4 ... 20 mA, Spécifier en texte clair : Y15 :	
$\frac{1}{2}$ -14 NPT / G $\frac{1}{4}$		Information diagnostic de point de mesure	Y16 ³⁾
avec connecteur M12 / G $\frac{1}{4}$		24 caractères maxi avec HART, 32 caractères avec PROFIBUS PA, FOUNDATION Fieldbus et 4 ... 20 mA, Spécifier en texte clair : Y16 :	
avec connecteur M12 / $\frac{1}{4}$ -18 NPT		étiquette Pt. mesure en acier inoxydable, 3 lignes	A20 ³⁾
Indicateur de valeurs limites		Texte de la ligne 1 : texte clair de Y17 Texte de la ligne 2 : texte clair de Y15 Texte de la ligne 3 : texte clair de Y16	
incorporés, avec 2 serre-câbles sans		Adresse de bus paramétrée par défaut	Y25 ³⁾
Module d'alarme ; électronique (6DR4004-A)	0	Spécifier en texte clair : Y25 :	
Module SIA ; détecteurs à fente (6DR4004-G)	1	(uniquement pour 6DR55.. et 6DR56..)	
Module de contacts limite avec contacts de commutation mécaniques (6DR4004-K)	2		
	3		

► Disponible en stock

- 1) Énergie acoustique maxi sur le boîtier : 1 Joule.
- 2) Pour les appareils sous boîtiers plastiques : il est nécessaire d'éviter le chargement électrostatique.
Couple maxi du presse-étoupe : 67 Nm.
- 3) Pour boîtier plastique, autres boîtiers sur demande.

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

SIPART PS2 EEx-d, PS2 EEx-d PA, PS2 EEx-d FF

Sélection et réf. de commande	N° de référence
Positionneur électropneumatique SIPART PS2 EEx d sous boîtier antidéflagrant EEx-d, boîtier en aluminium, sans presse-étoupe	6 DR 5 ■ 5 - 0 E ■ - ■ A ■
Version	
2 ou 4 à 20 mA	
• sans HART	▶ 0
• avec HART	▶ 1
2, 3 ou 4 fils (0/4 à 20 mA)	
• avec HART	▶ 2
• sans HART	▶ 3
Connexion PROFIBUS PA	▶ 5
Interface FOUNDATION Fieldbus	▶ 6
Pour servomoteur	
Simple effet	▶ 1
Double effet	▶ 2
Raccordement fileté électrique/pneumatique	
M20x1,5 / G¼	▶ G
½-14 NPT / ¼-18 NPT	▶ N
M20x1,5 / ¼-18 NPT	▶ M
½-14 NPT / G¼	▶ P
M25x1,5 / G¼	▶ Q
Indicateur de valeurs limites	
Intégré	
sans	▶ 0
Module d'alarme ; électronique (6DR4004-.A)	▶ 1
Modules optionnels	
Intégré	
sans	▶ 0
Module I _y pour signalisation en retour de position (4 ... 20 mA) (6DR4004-.J)	▶ 1
Version spécifique client	
sans	▶ 0
Instructions résumées	
Allemand / anglais	▶ A
Français/espagnol/italien	▶ B
Bloc manométrique rapporté	
sans	▶ 0
Simple effet G¼, échelle MPa et bar	▶ 1
Double effet G¼, échelle MPa et bar	▶ 2
Simple effet ¼-18 NPT, échelle MPa et psi	▶ 3
Double effet ¼-18 NPT, échelle MPa et psi	▶ 4

Sélection et réf. de commande	N° de référence
Positionneur électropneumatique SIPART PS2 EEx d sous boîtier antidéflagrant EEx-d, boîtier en aluminium, sans presse-étoupe	6 DR 5 ■ 5 - 0 E ■ - ■ A ■
Autres versions	Réf. abrég.
Compléter le numéro de référence par "-Z" et ajouter la référence abrégée.	
Numéro de point de mesure (TAG)	Y17 ¹⁾
8 caractères maxi avec HART, 32 caractères avec PROFIBUS PA, FOUNDATION Fieldbus et Spécifier en clair : Y17 :	
Description du point de mesure	Y15 ¹⁾
16 caractères maxi avec HART, 32 caractères avec PROFIBUS PA, FOUNDATION Fieldbus et Spécifier en clair : Y15 :	
Information diagnostic de point de mesure	Y16 ¹⁾
24 caractères maxi avec HART, 32 caractères avec PROFIBUS PA, FOUNDATION Fieldbus et Spécifier en clair : Y16 :	
étiquette Pt. mesure en acier inoxydable, 3 lignes	A20 ¹⁾
Texte de la ligne 1 : texte clair de Y17 Texte de la ligne 2 : texte clair de Y15 Texte de la ligne 3 : texte clair de Y16	
Adresse de bus paramétrée par défaut	Y25 ¹⁾
Spécifier en texte clair : Y25 : (uniquement pour 6DR55.. et 6DR56..)	

▶ Disponible en stock

D) Soumis à l'application des modalités d'exportation AL : N, ECCN : EAR99H.

1) Sur demande.

Positionneurs électropneumatiques

SIPART PS2

Références de commande Accessoires

Sélection et réf. de commande	N° de référence
Accessoires	
Capteur NCS pour la saisie de position sans contact (version EEx d exclue), longueur de câble 6 m (19.68 ft)	6DR4004-NN0
sans protection anti-explosion	8
protégé anti-explosion, EEx ia/ib	6
pour servomoteurs à fraction de tour, sans console de fixation	1
pour servomoteurs à translation jusqu'à 14 mm (0.55 pouce), sans équerre de montage	2
pour servomoteurs à translation > 14 mm (0.55 pouce), jusqu'à 130 mm (5.12 pouces), avec kit de montage standard comme SIPART PS2 (à commander séparément)	3
Le module filtre CEM annexe pour unité de régulation doit impérativement être installé. (à commander séparément, voir ci-dessous)	

Sélection et réf. de commande	N° de référence
Accessoires	
Module d'alarme pour 3 sorties d'alarme et 1 entrée binaire (fonction : 2 indicateurs de valeurs seuils, 1 signal. défaut, 1 entrée binaire)	
• sans protection anti-explosion	▶ 6DR4004-8A
• avec protection anti-explosion CENELEC/ATEX	▶ 6DR4004-6A
• avec protection anti-explosion FM ¹⁾	6DR4004-7A
Module SIA (module d'alarme pour détecteurs à fente, version EEx d exclue)	
• sans protection anti-explosion	6DR4004-8G
• avec protection anti-explosion CENELEC/ATEX et FM/CSA ¹⁾	6DR4004-6G
Module de contacts seuils (avec contacts de terre mécaniques, version EEx d exclue)	
• sans protection anti-explosion	6DR4004-8K
• avec protection anti-explosion	6DR4004-6K
Module I_y pour signal. en retour de position (4 à 20 mA)	
• sans protection anti-explosion	▶ 6DR4004-8J
• avec protection anti-explosion CENELEC/ATEX	▶ 6DR4004-6J
• avec protection anti-explosion FM ¹⁾	6DR4004-7J
Modem HART pour la connexion au PC ou à l'ordinateur portable	
• avec interface RS232	▶ 7MF4997-1DA D)
• avec interface USB	▶ 7MF4997-1DB D)
Module filtre CEM pour raccordement d'un détecteur de position externe (10 kΩ) ou d'un capteur NCS (version EEx d exclue)	C73451-A430-D23

Kit de montage pour servomoteurs à fraction de tour NAMUR (VDI/VDE 3845, sans console de fixation)	▶ 6DR4004-8D
Avec le kit de fixation pour servomoteurs à fraction de tour NAMUR 6DR4004-8D, on peut utiliser les consoles de fixation suivantes. Dimensions L x L x H (H = hauteur bout d'arbre)	
• 30 x 80 x 20 mm	▶ TGX:16152-105 C)
• 30 x 80 x 30 mm	▶ TGX:16300-147 C)
• 30 x 130 x 30 mm	▶ TGX:16300-149 C)
• 30 x 130 x 50 mm	▶ TGX:16300-151 C)
Kit de montage pour autres servomoteurs à fraction de tour	
Avec le kit de montage pour servomoteurs à fraction de tour NAMUR 6DR4004-8D, on peut utiliser les consoles de fixation suivantes.	
• SPX (DEZURIK) Power Rac, dimensions R1, R1A, R2 et R2A	▶ TGX:16152-328 C)
• Masoneilan Camflex II	▶ TGX:16152-350 C)
• Fisher 1051/1052/1061, dimensions 30, 40, 60 à 70	▶ TGX:16152-364 C)
• Fisher 1051/1052, dimension 33	▶ TGX:16152-348 C)
Kit de montage pour servomoteurs à translation NAMUR	
• Kit de fixation pour servomoteurs à translation NAMUR avec bras de levier court (2 à 35 mm)	▶ 6DR4004-8V
• Bras de levier pour courses de 35 à 130 mm (1,38 à 5,12 pouces)	▶ 6DR4004-8L
• Kit de montage réduit pour servomoteur à translation (ident. 6DR4004-8V, sans équerre ni boulon en U), avec levier court pour course jusqu'à 35 mm (1,38 pouces)	▶ 6DR4004-8VK
• Kit de montage réduit pour servomoteur à translation (ident. 6DR4004-8V, sans équerre ni boulon en U), avec levier long pour course jusqu'à 35 mm (1,38 pouces)	▶ 6DR4004-8VL
Kit de montage pour autres servomoteurs à translation	
• Kit de transformation pour série Moore 72 et 750 positionneurs électropneumatiques	▶ TGX:16152-117 C)
• Fisher Type 657/667, dimension 30 à 80	▶ TGX:16152-110 C)
• SAMSON Type 3277 (cote lanterne (H5) = 101 mm ²⁾ (fixation intégrée, sans tubes), pas pour EEx d	▶ 6DR4004-8S
Montage sur tube	
Équerre de montage pour montage sur tube du positionneur SIPART PS2 (par ex. avec utilisation du capteur NCS)	▶ TGX:16152-336 C)
Vous trouverez des accessoires et éléments de fixation supplémentaires sur Internet à l'adresse suivante : www.siemens.de/sipartps2	
Kits de montage spécifiques clients disponibles sur demande.	

▶ Disponible sur stock.

C) Soumis à l'application des modalités d'exportation AL : N, ECCN : EAR99.
D) Soumis à l'application des modalités d'exportation AL : N, ECCN : EAR99H.

¹⁾ Certification US par Institut FM

²⁾ Pour la cote de lanterne H5 = 95 mm, on peut seulement utiliser le SIPART PS2 sous boîtier en aluminium (6DR5..1-...)

Bloc manométrique , manomètres inclus	
• Pour positionneur à simple effet SIPART PS2 (2 manomètres, graduation en MPa et bars)	▶ 6DR4004-1M
• Pour positionneur à double effet SIPART PS2 (3 manomètres, graduation en MPa et bars)	▶ 6DR4004-2M
• Pour positionneur à simple effet SIPART PS2 avec filetage NPT (2 manomètres, graduation en MPa et bars)	▶ 6DR4004-1MN
• Pour positionneur à double effet SIPART PS2 avec filetage NPT (3 manomètres, graduation en MPa et bars)	▶ 6DR4004-2MN
Bloc de raccordement , pour électrovanne de sécurité avec bride de montage étendue conforme NAMUR	
• Pour montage conforme CEI 534-6	▶ 6DR4004-1B
• Pour servomoteur SAMSON (fixation intégrée) cf. ci-dessus	▶ 6DR4004-1C¹⁾
Système externe de saisie de position (avec protection anti-explosion CENELEC) pour le montage séparé du détecteur de position et de l'unité de régulation (type EEx d exclue) ; réalisation type boîtier plastique SIPART PS2 avec potentiomètre et accouplement limiteur de couple incorporés (sans électronique ni manifold) Le module filtre CEM annexe pour unité de régulation doit impérativement être installé. (à commander séparément, voir ci-dessous).	C73451-A430-D78
Documentation (voir ci-dessous)	
Instructions de service SIPART PS2	
• Allemand / anglais	A5E00074600
• Français/italien/espagnol	A5E00074601
Instructions de service SIPART PS2 PROFIBUS PA	
• Allemand / anglais	A5E00120716
• Français/italien/espagnol	A5E00120717
Instructions de service capteur NCS	
• Allemand/angl./franç./esp./ital.	A5E00097485
Documentation technique SIPART PS2	
• CD-ROM de compilation des documentations de toutes les versions d'appareils	A5E00214567
Manuel d'instructions pour SIPART PS2 (types PA et FF exclus)	
• Allemand	A5E00074630
• Anglais	A5E00074631
Manuel d'instructions pour SIPART PS2 PROFIBUS PA	
• Allemand	A5E00127924
• Anglais	A5E00127926
Séparateur de sortie SITRANS I HART (cf. Chapitre "Alimentations et modules de découplage SITRANS I") avec	
• Energie auxiliaire 24 V cc	▶ 7NG4130-1AA11
• Energie auxiliaire 230 V ca	▶ 7NG4130-1BA11

▶ Disponible sur stock.

¹⁾ Uniquement en association avec 6DR4004-8S et 6DR4004-1M.

Remarque :

Tous les manuels et notices d'instructions sont disponibles sur CD-ROM et téléchargeables sous www.siemens.de/sipartps2.

Les notices d'instructions complémentaires ci-après sont téléchargeables sur Internet ou disponibles sur CD-ROM :

- Instructions de service SIPART PS2 FF compact, positionneurs électropneumatiques (6DR56xx) avec FOUNDATION Fieldbus
- Allemand/anglais : A5E00214570
- Instructions de service SIPART PS2 FF, positionneurs électropneumatiques (6DR56xx) avec FOUNDATION Fieldbus
- Allemand : A5E00214568
- Anglais : A5E00214569

Fourniture du positionneur

- 1 positionneur SIPART PS2 conformément aux spécifications de la commande
- 1 CD-ROM de documentation complète pour toutes les versions et accessoires
- Notice d'instructions "SIPART PS2 - Configuration simple et rapide"

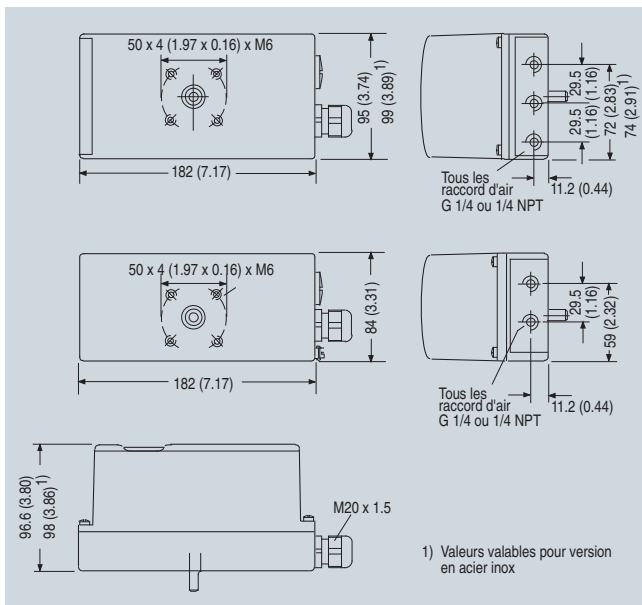
Plus d'informations

Versions spéciales
sur demande

Positionneurs électropneumatiques SIPART PS2

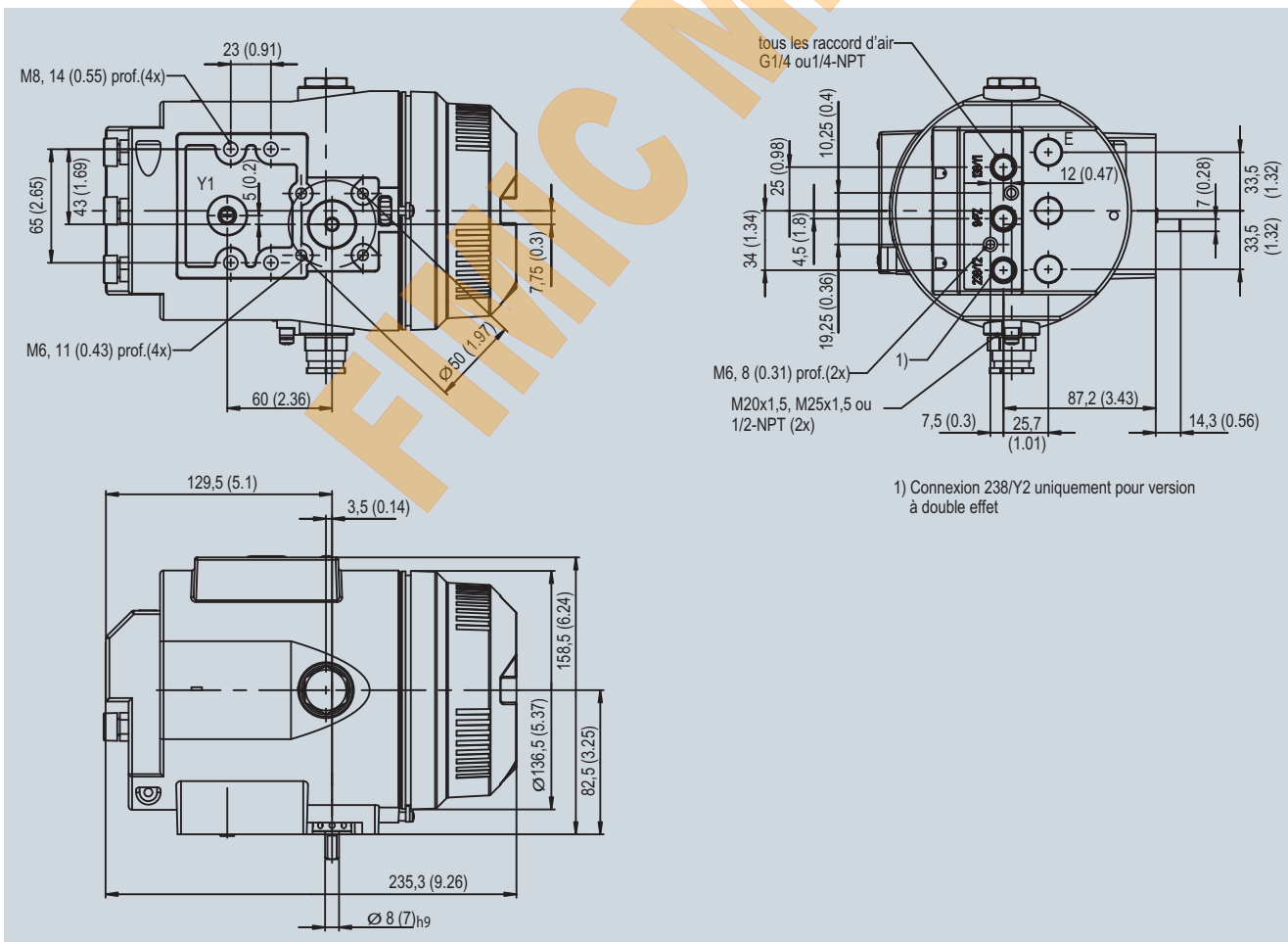
Dessins cotés

Dessins cotés



Boîtiers en matière plastique et en acier inoxydable (haut de page), boîtier en aluminium (milieu de page), boîtiers en matière plastique et en métal (bas de page), dimensions en mm (pouces)

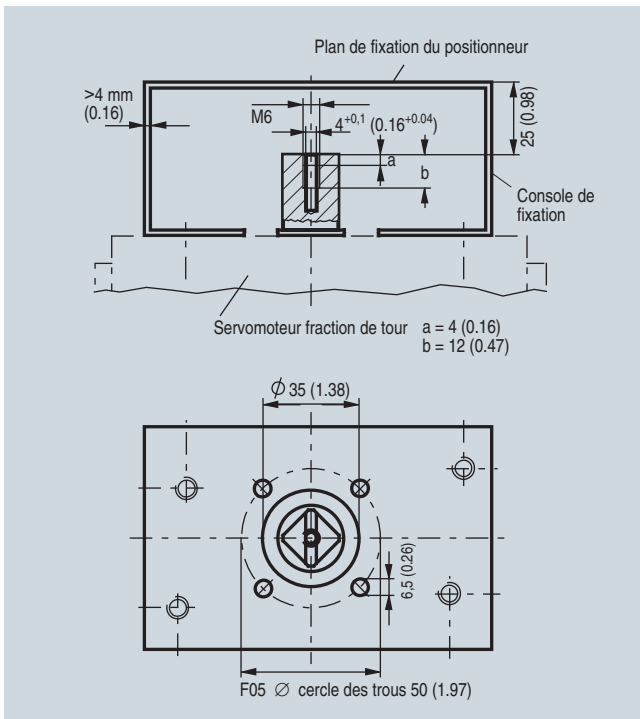
6



Boîtier antidéflagrant, dimensions en mm (pouces)

Positionneurs électropneumatiques SIPART PS2

Schémas de connexion

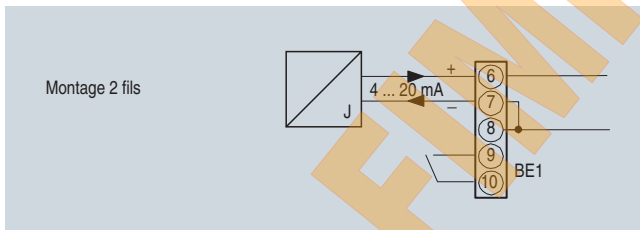


Montage sur servomoteur à fraction de tour, console de fixation (fourniture du constructeur du servomoteur), extrait de VDI/VDE 3845, dimensions en mm (pouces)

Schémas de connexion

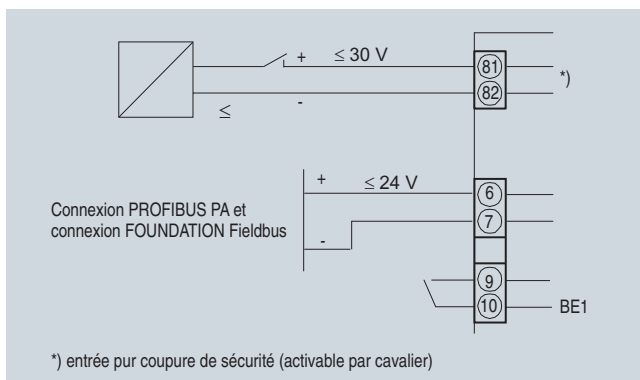
Raccordement électrique pour appareils 2 fils (6DR50.. et 6DR51..)

Les appareils types 6DR50.. et 6DR51.. sont exploités en montage 2 fils.



Positionneur électropneumatique SIPART PS2, circuit d'entrée pour 6DR50.. et 6DR51..

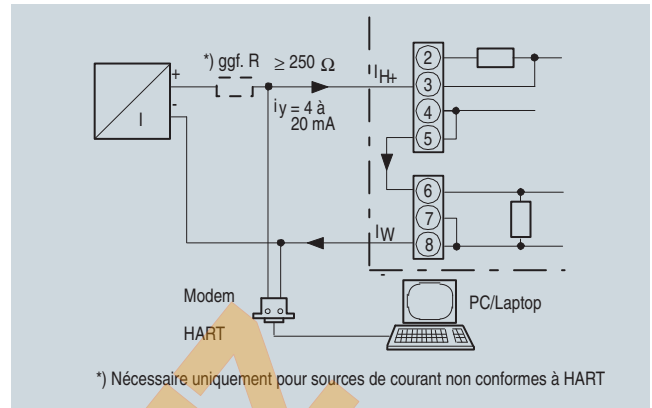
Raccordement électrique pour versions PROFIBUS-PA (6DR55..) et versions FOUNDATION Fieldbus (6DR56..)



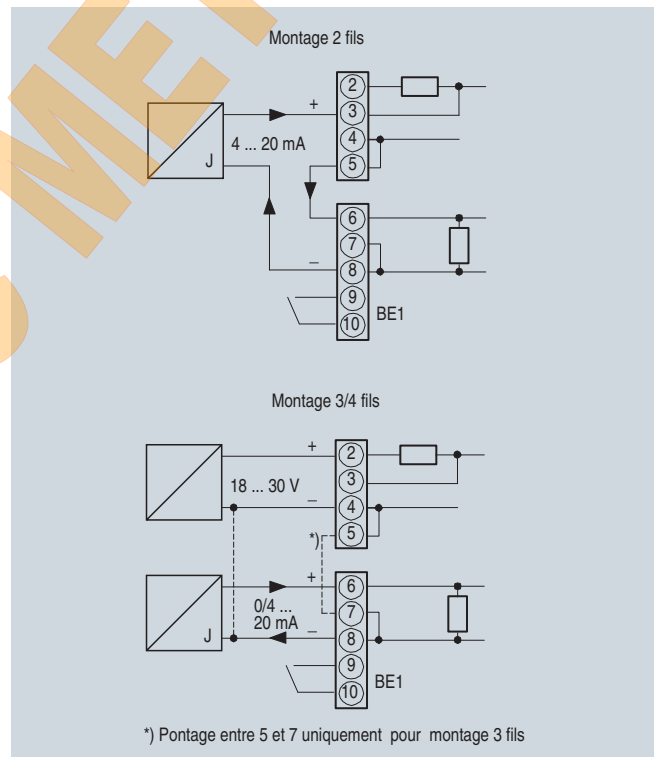
Positionneur électropneumatique SIPART PS2 PA et SIPART PS2 FF, circuit d'entrée pour 6DR55.. et 6DR56..

Raccordement électrique pour appareils 2, 3 et 4 fils (6DR52.. et 6DR53..)

Les appareils types 6DR52.. et 6DR53.. sont exploités en montage 2, 3 et 4 fils.



Positionneur électropneumatique SIPART PS2, exemple de raccordement pour communication HART sur 6DR52..



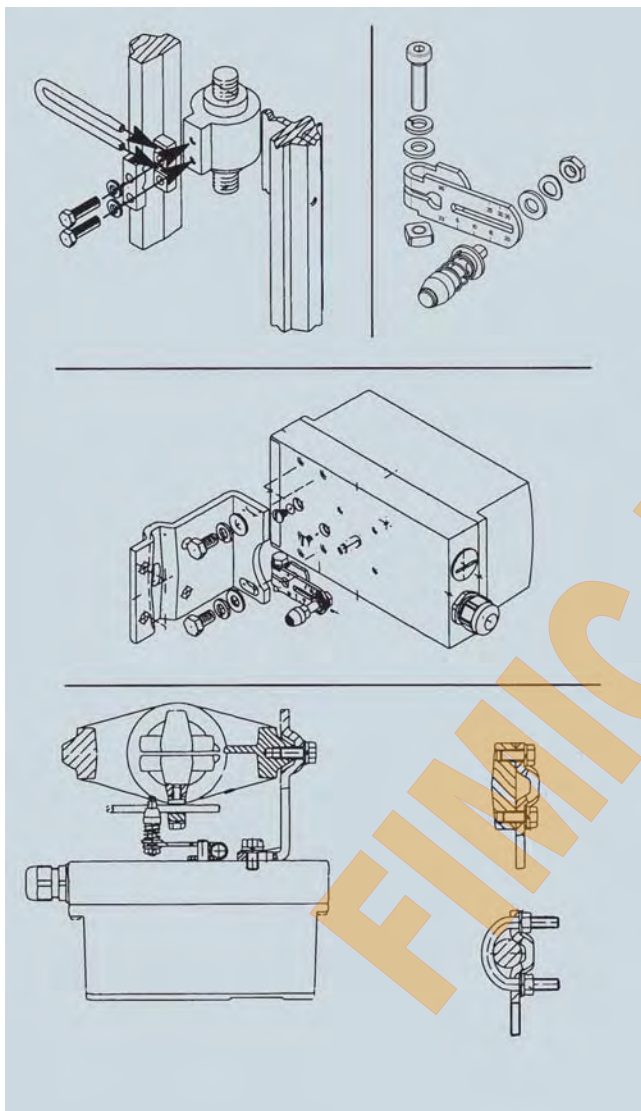
Positionneur électropneumatique SIPART PS2, circuits d'entrée pour 6DR52.. et 6DR53..

Positionneurs électropneumatiques SIPART PS2

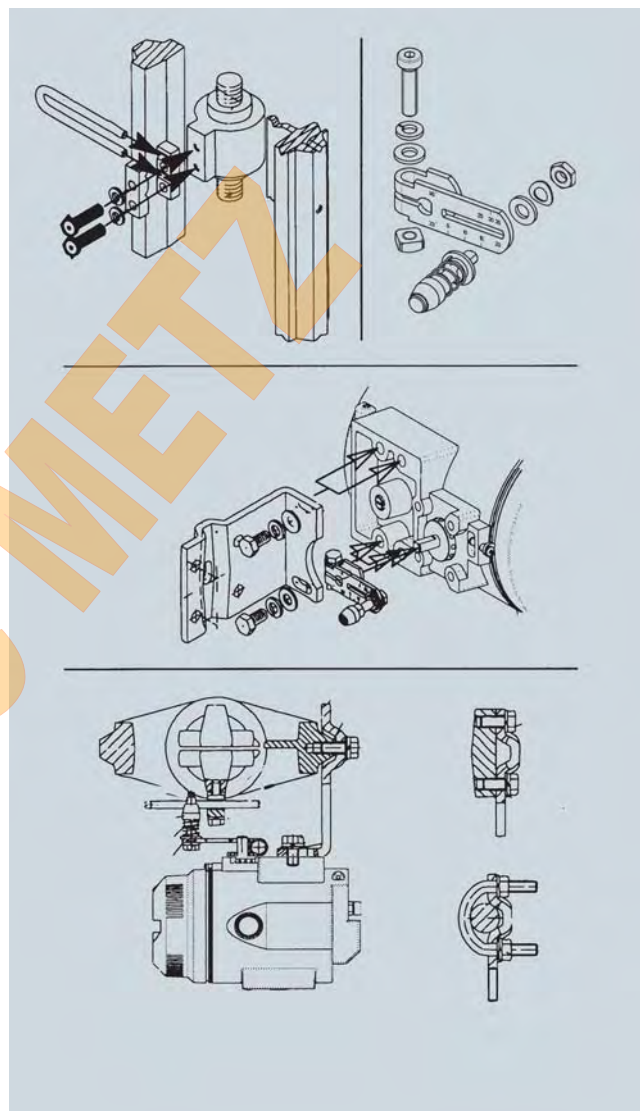
Kits de montage

Kit de montage pour servomoteurs à translation NAMUR

- 1 équerre de fixation
- 2 grains de blocage
- 1 étrier en U
- 1 bras de levier avec galet réglable
- 2 boulons en U
- diverses vis et rondelles d'arrêt



Montage de SIPART PS2 sur servomoteurs à translation

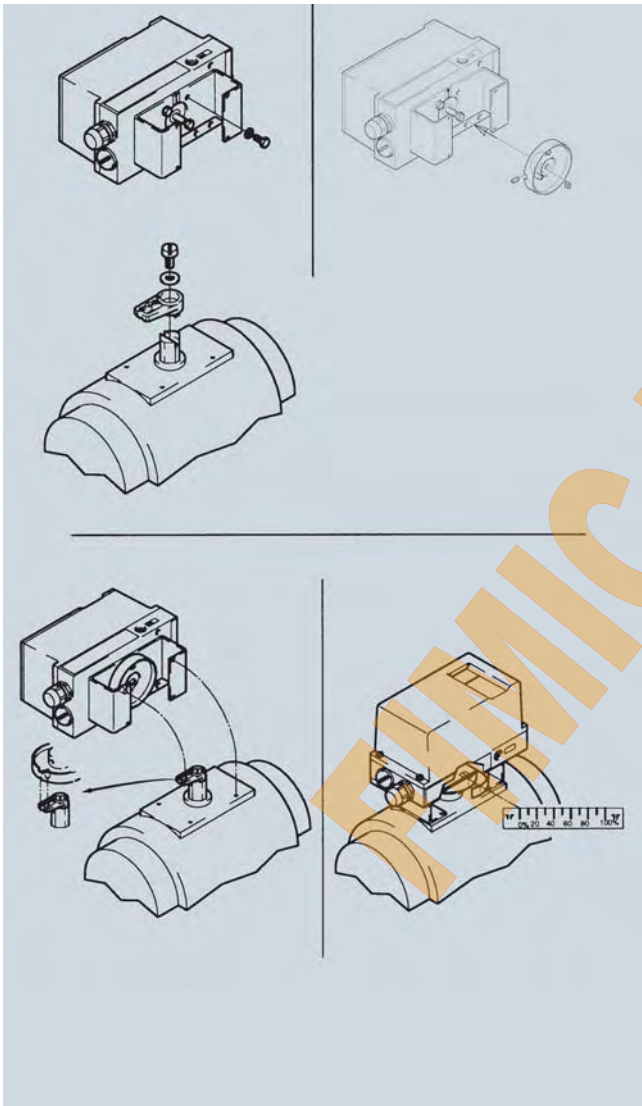


Montage de SIPART PS2 EEx d sur servomoteurs à translation

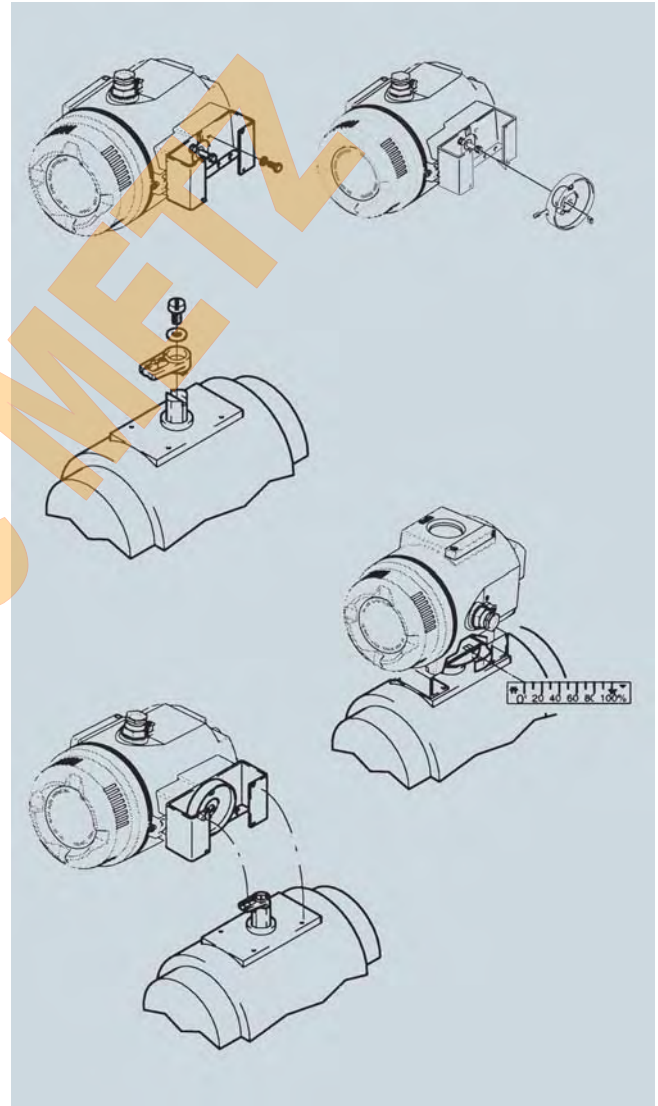
Kit de montage pour servomoteurs à fraction de tour NAMUR

- 1 roue de transmission
- 1 entraîneur
- 8 échelles
- 1 index
- diverses vis et rondelles d'arrêt

Attention : La console de fixation et les vis de fixation sur le servomoteur à fraction de tour ne sont pas comprises dans la fourniture et doivent être fournies par le client (cf. Caract. techniques).



Montage de SIPART PS2 sur servomoteurs à fraction de tour



Montage de SIPART PS2 EEx d sur servomoteurs à fraction de tour